

DELTACARP AUTOPILOT RENDSZER HASZNÁLATI ÚTMUTATÓ

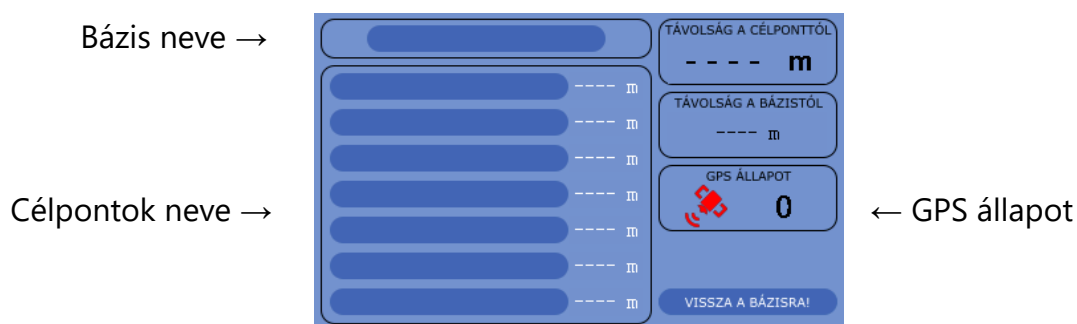
KEZDETI LÉPÉSEK

Az etetőhajót a megszokott módon kell bekapcsolni, lehetőleg **nagyobb kiterjedésű fém tárgyaktól (pl.: stég tartószerkezete), legalább néhány méteres távolságban**, ezzel elkerülhető, hogy a hajóba épített rendszer elektronikus iránytűje elhangolódjon.

A távirányítóra az autopilot kijelzőjét rögzíteni kell, majd csatlakoztatni azt a távirányítóhoz, végül a távirányítót is be kell kapcsolni.

A RENDSZER HASZNÁLATA

Bekapcsolás után a kijelzőn az alapképernyő látható, ahol meg kell várni, hogy a kijelzőn lévő műhold ikon pirosról zöld színűre váltson, ez jelzi, hogy a rendszer készen áll a használatra.



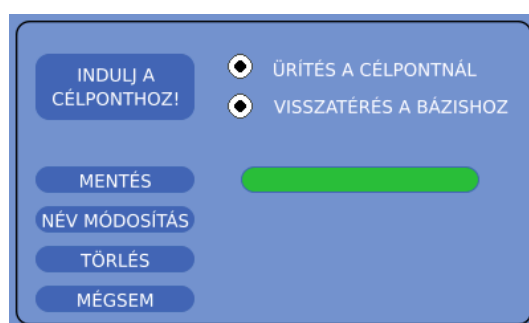
Ezt követően a hajót kézi irányítással a kívánt bázis pontra kell juttatni, ami célszerű ha a parttól minimum 5-10 m távolságban van, majd a képernyő felső sorára kell kattintani (bázis neve).

Ekkor a „BÁZIS PONTOK” képernyő jelenik meg, ahol egy tetszőleges sorra kattintva menthetjük a bázis pontot. A felkínált bázis megnevezés helyett megadhatunk más nevet is.

Ha ezzel végeztünk, a hajót kézi irányítással az egyik célpontra kell juttatni, majd a képernyőn a lehetséges 7 célpont közül az egyikre kattintva menthetjük annak pozícióját.

Ha megtörtént a bázis és legalább egy célpont mentése, akkor a rendszer készen áll az automatikus funkciók elvégzésére.

Ehhez az alapképernyőn kattintsunk egy már mentett célpont nevére. A megjelenő képernyőn kiválasztható, hogy a célpontnál ürítsen-e a hajó és az, hogy visszatérjen-e a bázisra. Az „INDULJ A CÉLPONTHOZ!” gomb megnyomása után a hajó elindul a célpont felé.



Ha meg szeretnénk szakítani az automatikus működést, akkor a gázkar le vagy fel mozdításával tudjuk átvenni a hajó irányítását.